

# Cobra SMARTsense Rotary Motion

12918-00 12918-01 12918-02

PHYWE Systeme GmbH & Co. KG Robert-Bosch-Breite 10 D–37079 Göttingen

Telefon +49 (0) 551 604-0 Fax +49 (0) 551 604-107 E-mail info@phywe.de Internet www.phywe.de



# Betriebsanleitung



Abb. 1: 12918-00 Cobra SMARTsense Rotary Motion

# **INHALTSVERZEICHNIS**

- 1 SICHERHEITSHINWEISE
- 2 ZWECK UND EIGENSCHAFTEN
- 3 FUNKTIONS- UND BEDIENELEMENTE
- 4 BETRIEBSHINWEISE
- **5 HANDHABUNG**
- 6 TECHNISCHE DATEN
- 7 LIEFERUMFANG
- 8 ZUBEHÖR
- 9 KONFORMITÄT
- 10 ENTSORGUNG

## I SICHERHEITSHINWEISE



## Achtung!

- Vor Inbetriebnahme des Gerätes ist die Betriebsanleitung sorgfältig und vollständig zu lesen. Sie schützen sich und vermeiden Schäden an Ihrem Gerät.
- Verwenden Sie das Gerät nur für den vorgesehenen Zweck.
- Das Gerät ist nur zum Betrieb in trockenen Räumen, die kein Explosionsrisiko aufweisen, vorgesehen.
- Schützen Sie die den Sensor vor Staub, Feuchtigkeit und Dämpfen. Reinigen Sie das Gerät mit einem leicht feuchten, fusselfreien Tuch. Scharfe Reinigungsmittel oder Lösungsmittel sind ungeeignet.
- Achten Sie darauf, dass keine Flüssigkeit in die Gehäuseöffnungen dringt, da sonst der Sensor beschädigt wird.
- Das Gerät nicht öffnen.

## 2 ZWECK UND EIGENSCHAFTEN

Der Sensor dient Ermittlung von Drehwinkel, Drehgeschwindigkeit und Winkelbeschleunigung sowie der Übertragung der Messwerte per Bluetooth oder USB an beliebige Endgeräte wie z.B. Tablets, Smartphones usw.

## 3 FUNKTIONS- UND BEDIENELEMENTE

#### 3.1 Bedienelemente

Der Sensor besitzt einen Einschaltknopf verschiede LEDs dessen Funktion nachfolgend erläutert wird.

# Funktion des Einschaltknopfes U



Zum Ein- und Ausschalten des Sensors im Bluetooth-betrieb muss der Einschaltknopf länger als 3s gedrückt werden. Soll der Sensor per USB verbunden werden, so muss der Einschaltknopf nicht betätigt werden.

# Funktionen der Bluetooth-LED \$



Blinkt Rot alle 2s	Nicht verbunden
Blinkt Grün alle 2s	Mit Endgerät verbunden

## Funktionen der Lade-LED



Rot leuchtend	Ladevorgang aktiv
Grün leuchtend	Ladevorgang beendet

# Funktionen Betriebs-LED



### 3.2 USB-Schnittstelle

Mit Hilfe der USB-Schnittstelle vom Typ-C wird der fest im Sensor verbaute Akku geladen. Weiterhin findet über diese Schnittstelle die Kommunikation mit einem Computer statt.

## **BETRIEBSHINWEISE**

Das Gerät erfüllt die technischen Anforderungen, die in den aktuellen Richtlinien der Europäischen Gemeinschaft zusammengefasst sind. Die Produkteigenschaften berechtigen zur CE-Kennzeichnung.

Der Betrieb dieses Gerätes ist nur unter fachkundiger Aufsicht in einer beherrschten elektromagnetischen Umgebung von Forschungs-, Lehr- und Ausbildungsstätten (Schulen, Universitäten, Instituten und Laboratorien) erlaubt.

Die einzelnen angeschlossenen Leitungen dürfen nicht länger als 2 m sein. Durch elektrostatische Aufladungen oder ähnliche elektromagnetische Phänomene (HF, Burst, indirekte Blitzentladungen, usw.) kann das Gerät beeinflusst werden, so dass es nicht mehr innerhalb der spezifizierten Daten arbeitet.

Folgende Maßnahmen vermindern bzw. beseitigen den störenden Einfluss:

Teppichboden meiden; für Potentialausgleich sorgen; Experimentieren auf einer leitfähigen, geerdeten Unterlage, Verwendung von Abschirmungen, abgeschirmte Kabel.

## 5 HANDHABUNG

Dieser Abschnitt beschreibt die Inbetriebnahme des Sensors und die Aufnahme von Messwerten. Bitte lesen Sie diesen Abschnitt sorgfältig durch, um Misserfolge oder Fehlbedienungen zu vermeiden.

## 5.1 Ladevorgang

Verbinden Sie mit Hilfe einer USB Anschlussleitung den Sensor mit einem Rechner oder einem entsprechenden USB-Ladegerät (nicht im Lieferumfang enthalten).

Im Ladevorgang leuchtet die Lade-LED rot. Nachdem der

Ladevorgang abgeschlossen ist, leuchtet die Lade-LED grün. Die Ladezeit eines leeren Akkus beträgt maximal 3 Stunden.



Entfernen Sie das Ladegerät spätestens 4 Stunden nachdem der Ladevorgang abgeschlossen wurde. Ansonsten kann es zu einer Verkürzung der Akku-Lebensdauer kommen.

#### 5.2 Inbetriebnahme

Schalten Sie den Sensor ein, indem Sie den Einschaltknopf länger als 3s gedrückt halten. Nun blinkt die Bluetooth-LED rot. Starten Sie die Software und wählen Sie den Sensor aus. Soll der Sensor über die USB-Schnittstelle verwendet werden, so muss dieser nicht eingeschaltet werden. Der Sensor wird direkt mit dem Endgerät mit Hilfe der mitgelieferten USB Leitung verbunden.

Auf der Rückseite des Sensors ist ein 9stelliger Code aedruckt (Abb.2). Die letzten 4 Ziffern des Codes werden als Sensorbezeichnung in der Software dargestellt (Abb.3). Dadurch ist eine genaue Zuordnung der Sensoren mit der Software mög-



Abb. 2

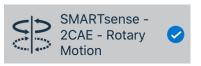


Abb. 3

## Auswahl des Sensors über die Bluetooth-Schnittstelle

Stellen Sie sicher, dass die Bluetooth-Schnittstelle beim dem Endgerät (PC/Tablet/Smartphone) aktiviert ist, und die Software auf die Schnittstelle zugreifen darf.

Nachdem der Sensor in der Software ausgewählt wurde, blinkt die LED grün und signalisiert damit einen korrekten Verbindungsaufbau. Nachdem der Sensor mit der Software gekoppelt ist, ist der für andere Anwender in der Software nicht mehr zu sehen, und somit nicht mehr auswählbar.

Ist der Sensor eingeschaltet und nicht verbunden, so schaltet er sich automatisch nach 5 Minuten wieder aus.

## Auswahl des Sensors über die USB-Schnittstelle

Hierfür muss der Sensor an den USB-Port des Endgerätes gesteckt werden. Ein Einschalten des Sensors ist nicht notwendig. Der Sensor wird automatisch erkannt und dargestellt. Er kann direkt ausgewählt und Verbunden werden.

## 5.3 Aufnahme von Messdaten

# Messprinzip:

Ein Incremental-Messwertgeber ermittelt den aktuellen Drehwinkel. Bei einer gestarteten Messung wird nun aus der Winkeldifferenz über ein Zeitintervall die Winkelgeschwindigkeit und die Winkelbeschleunigung berechnet.

### Messung:

Starten Sie die Messwert-Aufnahme in der Software. Hierbei wird der Drehwinkel auf 0 gesetzt und die Messwerte werden anschließend im festen Zeitintervall übertragen

## **TECHNISCHE DATEN**

Betriebstemperaturbereich: 5 - 40°C

Rel. Luftfeuchte < 80%

Drehwinkel

Messbereich 0... ∞ ° Auflösung 0,125°

Winkelgeschwindigkeit

±10000 °/s Messbereich 1,2 °/s Auflösung

Winkelbeschleunigung

±100000 °/s2 Messbereich 12 °/s<sup>2</sup>

Auflösung

Max. Datenrate 100 Hz 1000 mAh Akkukapazität Max. Funk-Reichweite (Freifeld) 30 m Abmessungen (LxBxH) 110x 47 x 69 mm Masse (Sensor ohne Zubehör) 161 g

## **LIEFERUMFANG**

## Der Lieferumfang 12918-01 umfasst:

- Cobra SMARTsense Rotary Motion
- Rändelschraube
- Stufenrad
- Schraube zur Fixierung des Stufenrads
- USB Anschlussleitung Typ C
- Betriebsanleitung

# Der Lieferumfang 12918-02 umfasst:

- Halterung mit Rolle zum Anschrauben an den Sensor
- Halterung mit Motor zum Anschrauben an den Sensor
- Hantelstange mit zwei Gewichten
- Drei verschiedene Scheiben als Trägheitskörper
- Drei Schlitzgewichte (2x 50g, 1x 100g)
- Zwei Schlitzgewichtsteller
- Bindfaden
- Klemmadapter
- Verschiedene Schrauben
- Betriebsanleitung

## Der Lieferumfang 12918-00 umfasst:

Inhalt aus 12918-01 und 12918-02

### 8 ZUBEHÖR

Folgendes Zubehör ist erhältlich:

•	Cobra SMARTlink	12999-99
•	USB-Ladegerät	07934-99
•	USB Anschlussleitung Typ C	07935-00
•	USB-Bluetooth-Adapter	07936-00
•	Software measureLAB	14580-61
	measureΔPP gratis hei den jeweiligen Δnhiete	rnortalen





**Android** 

Windows





## KONFORMITÄT



Hiermit erklärt die PHYWE Systeme GmbH & Co.KG, dass der Funkanlagentyp 12918-00 der Richtlinie 2014/53/EU entspricht. Der vollständige Text der EU-Konformitätserklärung ist unter der folgenden Internetadresse verfügbar:

www.phywe.de/de/eukonformitaetserklaerung

## 10 ENTSORGUNG

Die Verpackung besteht überwiegend aus umweltverträglichen Materialien, die den örtlichen Recyclingstellen zugeführt werden sollten.



Dieses Produkt gehört nicht in die normale Müllentsorgung (Hausmüll).

Soll dieses Gerät entsorgt werden, so senden Sie es bitte zur fachgerechten Entsorgung an die untenstehende Adresse.

PHYWE Systeme GmbH & Co. KG Abteilung Kundendienst Robert-Bosch-Breite 10 D-37079 Göttingen

+49 (0) 551 604-0 Telefon Fax +49 (0) 551 604-107